

推杆 **MK40**



MK40 是一款薄型的推杆,但提供的最大推力为 6,000N。加上其较短的安装长度,使其成为狭小空间应用的理想选择。

目录

产品	R规格及选项	3	
	性表及曲线图		
机核	勾尺寸	5	
1.	安装尺寸	5	
2.	2D图	5	
3.	前固定端型式	6	
4.	后固定端型式	6	
5.	后固定端孔位角度	6	
相容	§性	7	
带萔	插头出线	8	
型된	型号编码		

产品规格及选项

• 主要应用领域:家具设备

● 输入电压: 24V DC

● 最大负载: 6,000N (推力) / 4,000N (拉力)

● 最大空载速度: 23.0mm/sec (平均值)

● 全载速度: 2.7mm/sec (平均值@6,000N全载)

行程:50~400mm 噪音值:≦50dB

• 预设极限开关

● 工作周期:10%,且20分钟内最长连续操作2分钟

■ 工作环境温度: -20°C~+65°C● 储存环境温度: -25°C~+65°C

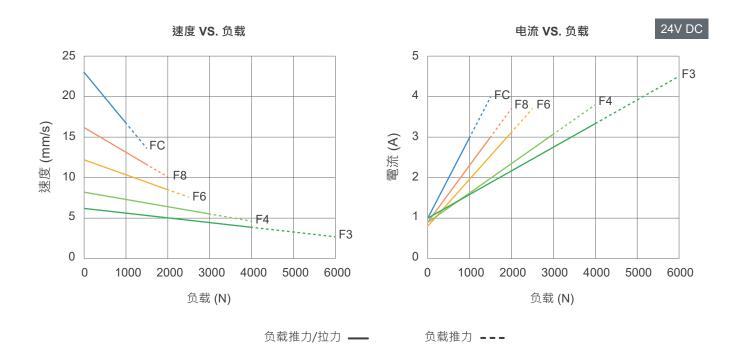
• 位置信号:可选配双霍尔传感器位置信号回馈

• 功能选项:可选配机械式只推不拉式内管



特性表及曲线图

	最大负载 (N)		平均速度 (mm/s) ^⑴		平均电流 (A) ^⑴	
至与	推力	拉力	空载	全载	空载	全载
MK40-XX F3 -XXX.XXX-XXXXXXX	6,000	4,000	6.2	2.7	1.0	4.5
MK40-XX F4 -XXX.XXX-XXXXXXX	4,000	3,000	8.2	4.6	0.9	3.8
MK40-XX F6 -XXX.XXX-XXXXXX	2,500	2,000	12.2	7.6	8.0	3.7
MK40-XXF8-XXX.XXX-XXXXXXX	2,000	1,500	16.2	10.1	0.9	3.7
MK40-XX FC -XXX.XXX-XXXXXXX	1,500	1,000	23.0	13.6	1.0	4.0



备注:

⑴ 平均速度与平均电流是在室温且电源稳压条件量测之平均值,并非是出厂规格的上下限,特性曲线是依平均值作成。

● 突波电流



- 推杆开始动作时,会产生约0.2秒的突波电流。 MK40的启动突波电流 可以达到推杆负载下平均电流的3倍左右。
- 如果使用电路板电源,规格必须足以应对突波电流。如果使用电池作为电源,突波电流不会成为问题。
- MOTECK控制器的设计考虑了推杆启动时的突波电流。如果使用者提供自己的控制器,则必须在规格和保护机制中考虑此功能。此外,使用者选用的连接器、开关和继电器也必须能够承受突波电流。



机构尺寸

1. 安裝尺寸

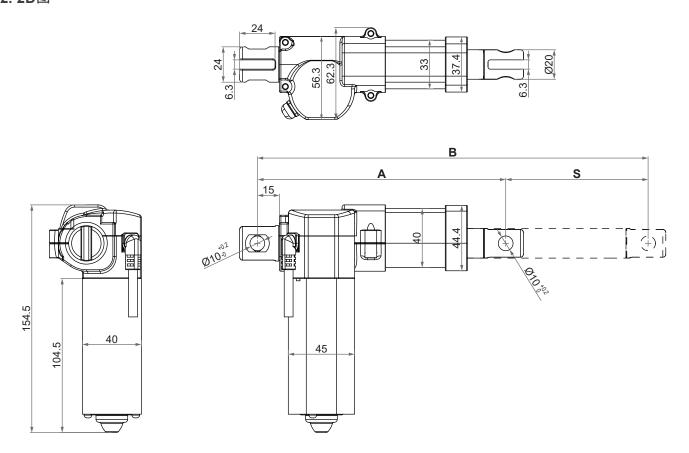
● 行程范围(S): 50~400mm (±3mm)

• 缩回长度(A) ≥ S + 110 + E + F + L (单位: mm)

行程	E值
≦200mm	+0 mm
201≦S≦250mm	+10 mm
251≦S≦300mm	+20 mm
301≦S≦400mm	+40 mm
前固定端代号	F值
2 (限≦2000N选用)	+0 mm
3	+13 mm
6 (限≦2000N选用)	+13 mm
特性选项	L值
电机&丝杆代码: F4, F6, F8, FC (≦4,000N)	+0 mm
电机&丝杆代码: F3 (>4,000N)	+10 mm

- S≥401mm,请咨询MOTECK销售人员以评估可行性。
- 伸出长度(B) = 缩回长度(A) + 行程(S)

2. 2D图



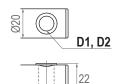


3. 前固定端型式

2=直接钻孔⁽¹⁾



6=塑胶剖槽 ⁽²⁾



15.3



12

	<u>D1</u>
	6 20
13.5	10.5

前支座代號	无衬套孔径 (D1)	有加衬套孔径 (D2)
2 ⁽¹⁾	Ø8, Ø10	Ø8
3	Ø8, Ø10	Ø8
6 ⁽²⁾	Ø8, Ø10	N/A

11.5

备注:

- ⁽¹⁾ 限≦2000N选用 ⁽²⁾ 限≦2000N选用

4. 后固定端型式

2=铝合金剖槽











後支座代號	無襯套孔徑 (D1)	有加衬套孔径 (D2)
2	Ø8, Ø10	Ø8
4 ⁽¹⁾	Ø8, Ø10	N/A

备注:

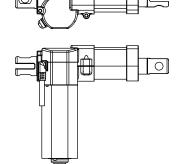
⑴ 限≦2000N选用

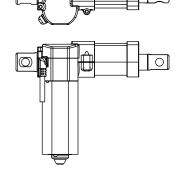
单位: mm

5. 后固定端孔位角度

0=0°(标准)









相容性

產品类别	型号	应用条件(1)	MK40对应选用规格	
	T-control, CS1, CS2, CB3T, CB4M, CBT2	最大电流 3A (每支推杆个别独立)	无位置回馈 配Moteck F型 DIN插头	
	CF11H, CF12H	最大电流 3.6A (每支推杆个别独立)	无位置回馈配Moteck L3型 minifit插头	
控制盒	CB3T-SY	最大电流 ≦5A (2支推杆)	• 有双霍尔传感器位置信号回馈 • 配Moteck F型 DIN插头	
1± 109 HB.	CB4M-S, CB4M-B	最大电流 3A (每支推杆个别独立)		
	CF11S	最大电流 ≦6A (2支推杆)	• 有双霍尔传感器位置信号回馈 • 配Moteck L3型 minifit插头	
	CF12S	最大电流 3.6A (每支推杆个别独立)		
手控器	依控制盒选配		• 由控制盒驱动	
	HS15, H2B, H2G		•配Moteck S型 DIN 41529公插头⑵	

备注:

- (1) 所选控制盒插座之最大输出电流小于推杆全载电流时,推杆无法达到全载工作。
- (2) 推杆的S型圆扁插头直接连接到HS15手控器,无控制盒。



带插头出线

• 连接提供电源的控制设备

	无位置回馈	有双霍尔传感器位置回馈
	M- M+	GND Hall 2 M- Vin Hall 1
Moteck F型 DIN 公头	4p2c	6р6с
Moteck L3型 Minifit 公头	M-	M- GND GND Hall 2 Hall 1 6p6c
Moteck S型 DIN 41529 公头	M- M+ 2p2c	N/A

备注: Pin 定义

	定义	备注说明			
电源	M+	将 M+ 连接至 DC 电源的 "Vdc +" · M- 连接至 DC 电源的 "Vdc -" ·			
七 <i>顺</i>	M-	使推杆伸出。将 DC 极性交换使推杆缩回。			
		输入电压范围:5~60V			
	Vin	如果此电压输入必须共用马达的电源·请务必使用独立电源线从电源供应器输出源头取电·而非取自控制板的电源输入端。以避免电机的突波电流导致霍尔IC电路故障。			
信号	Hall 1 输出	High= 输入 - 1.2V (±0.6V) Low= GND 相位示意图: High Hall 1 High Low High Low Hall 2 推杆伸出 推杆伸出 推杆缩回			
	Hall 2 输出	型号 解析度 (pulses/mm) MK40-24F3-XXX.XXX-XXXHXXX 9.33 MK40-24F4-XXX.XXX-XXXHXXX 7.00 MK40-24F6-XXX.XXX-XXXHXXX 4.66 MK40-24F8-XXX.XXX-XXXHXXX 3.50 MK40-24FC-XXX.XXX-XXXHXXX 2.33			
	GND				



型号编码

